

DN 921

ACTUADORES ELÉCTRICOS

DANEEL
MECHATRONICS



CONFIGURACIONES

Colores de la carcasa	Gris aluminio + negro
Tipo de engranaje	Helicoidal
Tipo de eje	Aluminio
Temperatura de funcionamiento	5 a 40°C
Ruido de funcionamiento	≤ 40 dB
Rango de recorrido	50-600 mm
Rango de carga	Máx. 4.000N
Ciclo de trabajo %	10%*
Velocidad de desplazamiento	5 a 32 mm/s
Interruptor de fin de carrera	Integrado
Longitud del cable	500 mm
Grado de protección	IP43
Salida de señal	Sensor Hall (opcional)
Voltaje de entrada	12 VCC 24 VCC

* 2 minutos de funcionamiento continuo.

Para información adicional en la configuración, contacte con nosotros.

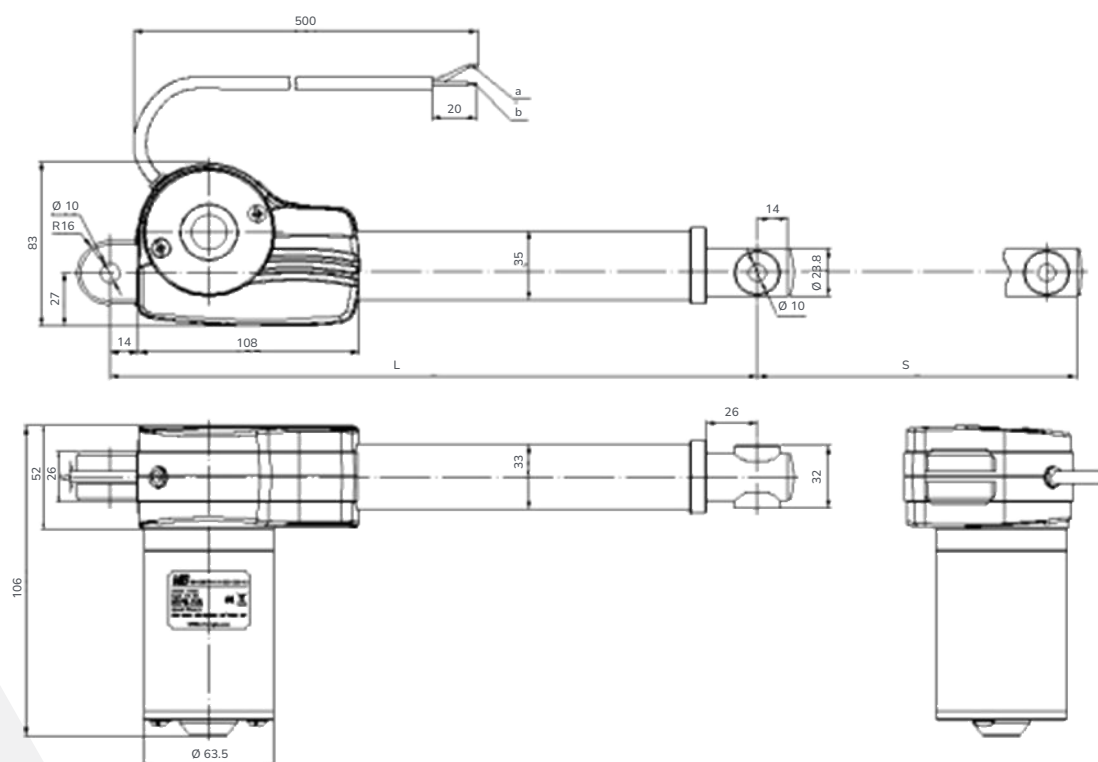
PARÁMETROS TÉCNICOS

MODELO	Carga Dinámica Máx. (N)	Relación de Transmisión	Velocidad Sin Carga (mm/s)	Velocidad Carga Máx. (mm/s)	Corriente 12V sin carga (amperios)	Corriente 12V con carga (amperios)	Corriente 24V sin carga (amperios)	Corriente 24V con carga (amperios)	Carrera Máx. (mm)
A	4.000	35:1	5	4	2.0	8.0	1.2	3.5	250
B	3.000	35:1	7	5,2	2.0	8.0	1.2	3.5	350
C	2.500	35:1	10	8,1	2.0	8.0	1.2	3.5	450
D	2.000	35:2	13	10,4	2.0	8.0	1.2	3.5	600
E	1.500	35:1	16	11	2.0	8.0	1.5	3.5	600
F	1.000	35:2	20	15	2.0	8.0	1.5	3.5	600
G	800	35:2	32	13,5	2.0	8.0	1.5	3.5	600

Los datos anteriores se obtienen normalmente con una fuente de alimentación estable y a temperatura ambiente.

DIMENSIONES

TAMAÑO TOTAL



DIMENSIONES DE LA INSTALACIÓN

S (mm)	L (mm)	Fórmula
50	200	L= S + 150 mm
100	250	
150	300	
200	350	
250	400	
300	450	
350	500	
400	550	L= S + 175 mm
450	600	
500	675	
550	725	
600	775	

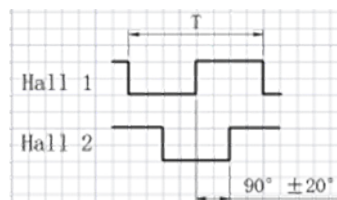
L: Longitud mínima de montaje
S: Longitud de carrera

RETROALIMENTACIÓN DE SEÑAL

Sensor Hall

Código	Resolución (impulsos/mm)
A	8,75
B	7,00
C	4,67
D	3,50
E	2,92
F	2,33
G	1,46

Oscilograma



Observación:

- a. 4 pares de polos
- b. Dos ondas de pulso con una diferencia de $90^\circ \pm 20^\circ$.

Ejemplo de orden de pedido

Modo	DN 921	Carrera final	Tensión	Código	Sensor
Ex.	DN 921	100	24 V	A	H*

Ejemplo especificaciones

1. Carga dinámica máxima: 4.000 N.
2. Velocidad: 5,0 mm/s (sin carga) / 4,0 mm/s (a plena carga).
3. Retroalimentación por sensor Hall (*En blanco: sin opción).